

Векторное управление для 8200 Vector/Motec, шаги настройки

Вопрос:

Какие необходимы параметры двигателя и методика настройки на векторный режим?

Ответ:

Для работы преобразователя в векторном режиме, необходимо произвести идентификацию двигателя. Для этого в преобразователе частоты (ПЧ) необходимо ввести данные с таблички двигателя и выполнить следующую последовательность:

Настройку производить на холодный двигатель!

1. Снять разрешение с ПЧ (разорвать 20-28) в верхнем левом углу загорится **IMP**;
2. Заполнить следующие коды:
 - **C0087** – номинальная скорость двигателя, ввести согласно таблички двигателя (не зависит от типа соединения двигателя);
 - **C0088** – номинальный ток двигателя, ввести согласно таблички двигателя.
Важно: Пожалуйста, введите значение согласно типу соединения двигателя (звезда/треугольник)!
 - **C0089** – номинальная частота двигателя, ввести согласно таблички двигателя;
 - **C0090** – номинальное напряжение двигателя, ввести согласно таблички двигателя.
Важно: Пожалуйста, введите значение согласно типу соединения двигателя (звезда/треугольник)!
 - **C0091** – $\cos\phi$ двигателя, ввести согласно таблички двигателя.
3. В коде **C0148** установить **1 (C0148=1)** и нажать Enter;
4. Подать разрешение (замкнуть 20-28). **IMP** в левом углу гаснет и начинается идентификация.
Идентификация длится около 30 секунд и сопровождается легким свистом в двигателе.
5. После завершения идентификации (загорается **IMP**) - снять разрешение (разорвать 20-28).
6. Установить код **C0014 = 4** и нажать Enter.

Настройка на векторный режим произведена.

Во время идентификации преобразователь рассчитывает и сохраняет следующие параметры:

- C0015 – U/f номинальная частота
- C0021 – компенсация скольжения
- C0092 – индуктивность статора двигателя

Во время идентификации преобразователь измеряет и сохраняет следующие параметры:

- C0084 – сопротивление статора двигателя (измеряется общее сопротивление кабеля и двигателя).