

Старт – стоп импульсным сигналом

Вопрос:

Возможно ли в 8200 motec/vector с помощью двух импульсов осуществить функцию старт – стоп?

Ответ: Да

Пример:

- V/f управление
- E1: Старт (нормально-открытый контакт)
- E2: Стоп (нормально-закрытый контакт)
- Выбор уставки, например через фиксированное значение (NSET1-Jog1 = C2037)

Установка параметров базируется на заводских настройках Lenze:

Банк параметров 1 (PAR1):

C0013 = 5 s; время торможения, например 5 сек.
C0037 = 0 Hz; NSET1-Jog1 значение «стоп»
C0410/1 = 3; NSET1-Jog1 соединен с цифровым входом E3
C0410/2 = 0;
C0410/13 = 1; DCTRL1-PAR2/4 соединен с цифровым входом E1
C0410/15 = 0;
C0411 = 4; цифровой вход E3 инвертирован

Банк параметров 2 (PAR2):

C2012 = 5 s; время разгона, например 5 сек.
C2037 = 40 Hz; NSET1-Jog1 значение фиксированной уставки
C2410/1 = 3; NSET1-Jog1 соединен с цифровым входом E3
C2410/2 = 0;
C2410/13 = 2; DCTRL1-PAR2/4 соединен с цифровым входом E2
C2410/15 = 0;
C2411 = 4; цифровой вход E3 инвертирован

Результат:

- С приходом импульса HIGH на E1 (нормально-открытый контакт) ПЧ переключается в PAR2, разгоняется до JOG1 (формируемое на инвертированном E3) с временем разгона установленным в C2012.
- С приходом импульса LOW на E2 (нормально-закрытый контакт) ПЧ переключается в PAR1, замедляясь до 0 Hz с временем торможения в C0013.
- E4 – можно использовать для изменения направления вращения.
- Цифровой выход A1, реле K1 и аналоговый выход 62 используются для индикации о состоянии ПЧ, например для устройств отображения информации.

Замечание: Если при снятом разрешении 20-28 нажать кнопку «Старт» (E1), то произойдет переключение в банк параметров 2. Привод разгоняться не будет, но как только появится разрешение, привод начнет разгон без подтверждения нажатия «Старт». Т.е. имеет смысл ставить глухую перемычку 20-28, а при проведении профилактических работ обесточивать привод полностью.

Алгоритм работы не на фиксированной уставке JOG, а на значении сформированным потенциометром.

Банк параметров 1 (PAR1):

C0105 = 5 s; время QSP-торможения, например 5 сек.
C0410/1 = 0; NSET1-Jog1 не подключен
C0410/2 = 0;
C0410/4 = 1; DCTRL1-QSP соединен с цифровым входом E1
C0410/13 = 1; DCTRL1-PAR2/4 соединен с цифровым входом E1
C0410/15 = 0;

Банк параметров 2 (PAR2):

C2012 = 5 s; время разгона, например 5 сек.
C2410/1 = 0; NSET1-Jog1 соединен с цифровым входом E3
C2410/2 = 0;
C2410/13 = 2; DCTRL1-PAR2/4 соединен с цифровым входом E2
C2410/15 = 0;